

ROBOTER + GREIFTECHNIK

ROBOTIC + END OF ARM TOOLING



Automation - Stoff greifen - Stoff einlegen - Fertigteil entnehmen

Automation - Grip and insert fabric
- Pick up fabricated parts

Handling von Spritzgießteilen. Stoffe werden aus einem Magazin vereinzelt und aufgenommen, dann in den Spritzgießprozess eingebracht. Das Fertigteil wird mit dem selben Greifer (Rückseite) entnommen.

Handling of moulded parts. Stacked fabrics are separated and picked up individually before being introduced into the moulding process. The fabricated part is picked up by the same end of arm tool (rear).



Handling von Sackware

Handling of bagged goods

Fertigungszelle- Ab stapeln von Sackware mit Hilfe eines mechanischen Greifers. Ein Roboter nimmt die Säcke von einer Rollenbahn auf und stapelt sie automatisch nach dem richtigen Packbild auf einer Europalette ab.

Production cell - Stacking of bagged goods with a mechanical end of arm tool. A robot picks up the sacks from a gravity roller conveyor and automatically stacks them onto a Europallet according to the appropriate packing structure.



Handling von Blechteilen

Handling of sheet metal parts

Umsetzen von Blechteilen aus einer Blechpresse zur nächsten. Ein Roboter nimmt aus der ersten Presse ein Blechteil mit Hilfe von Spezial Blechsaugern auf und legt es in die nachfolgende Presse zur Weiterverarbeitung.

Move sheet metal parts from one press to another. Using special sheet metal vacuum grippers, a robot picks up a sheet metal part from the first press and moves it to all subsequent presses.



AGS >K

AUTOMATION GREIFSYSTEME SCHWOPE GMBH

**Zuführung - Band -
Lageerkennung - Vereinzlung
Transport - Conveyor belt -
Position recognition - Separation**

Wellen werden als Schüttgut auf einem Band zugeführt. Ein Kamerasystem erkennt die Lage und ein Roboter nimmt sie danach richtig auf. Er übergibt diese dann an ein Shuttlesystem. Dieses führt die Bauteile dem Spritzprozess zu.

On a conveyor belt, shafts are transported as bulk goods. A camera system recognises their position; a robot picks them up appropriately and passes them on to a shuttle system transporting the parts towards the moulding process.



**Handling von Kunststoffteilen
Handling of plastic parts**

Entnahme von Kunststoffteilen aus einer Spritzgießmaschine. Anschließend Angußbeschnitt und Qualitätskontrolle.

Plastic parts are picked up from a moulding machine; subsequent sprue cutting and quality control.



3D Layouts von Projekten 3D Project Layout

